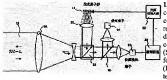
Hit 1 of 1

# JP-2003224529 A

#### CANON KK

Publ. date: 20030808

Light free-space communication apparatus, has position sensing element for sensing light signal from laser diodes, to change positions of laser diodes accordingly



Use Advantage: USE - Used in free space communication. ADVANTAGE - The communication apparatus with high reliability is obtained, by avoiding need for drive mechanism and optical axis deviation correction, DESCRIPTION OF DRAWING (S) - The figure shows an explanatory view for light space communication apparatus. (Drawing includes non-English language

text). light emitting group 11 source change circuit of light emission 12 condensing lens 22 light beam 25 beam splitter 26 position sensing element 28 control circuit 29

Abstract: NOVELTY - A sensing element (28) senses the position of light signal from the laser diodes of light emitting element group (11) with respect to light beam (25). A control circuit (29) outputs a control signal to change position of laser diodes, according to the output of position sensing element.

# Bibliographic data:

Accession number:	2003-640609
Company codes:	CANO
Number of pages:	007pp
Patent family:	Љ-2003224529 A
Derwent code(s):	S02-A03B4 S02-A06C U12-A01B W02-C04A8 W02-C04B2
International patent classification:	H01L031/02 H01L031/0232 H04B010/10 H04B010/105 H104B010/22
Priority details:	JP2002 JP-0020270 20020129
Earliest priority date:	20020129
Basic update:	200361

for internal use only - @ Derwent Information Limited (2003)

(51) Int.Cl.7

識別記号

# (19)日本国特許庁 (JP) (12) 公開特許公報 (A)

ΡI

(11)特許出顧公開番号 特開2003-224529 (P2003-224529A)

(43)公開日 平成15年8月8日(2003.8.8)

テーマコート\*(参考)

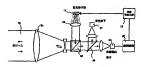
H04B	10/10		H04B	9/00		R E	F088	3	
H01L	31/02		H01L	31/02		В	K002	2	
	31/0232					D			
H04B	10/105								
	10/22								
	10,-5		審查請求	未辦求	請求項の数9	OL	(全 7	頁)	
(21)出顯番	·	特顧2002-20270(P2002-20270)	(71) 出頭人	(71) 出額人 000001007					
				キヤノ	ノン株式会社				
(22)出顧日		平成14年1月29日(2002.1.29)	1	東京排	<b>W大田区下丸子</b> 3	7日30	掛2号		
			(72)発明者	重田	阀二				
			1	東京都	8大田区下丸子 3	丁目30	番2号:	++	
				ノンキ	朱式会社内				
			(74)代理人	10008	6818				
				弁理:	上 高梨 幸雄				
			Fターム(	(本) 5	F088 BA20 BB01	DA17 E/	04 EA09		
			1		EA11 EA20	JAI2			
			1	5	K002 AA01 AA05		07 BA12		
			1		BA13 DA04				
					2				
			1						

## (54) 【発明の名称】 光空間通信装置

(57)【製約】

【課題】 メカ的手段を有することなく構造が簡単で、 信頼性の高い光軸ずれ補正を実現する。

【解決手段】 相手装置に光ビームを送出する為の面上 に複数配列された発光源を持ち、この複数の発光源を独 立的に点灯、消灯させる手段と、この発光源の位置によ り出射光束の方向を変化させる光学的手段を有する。



#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 解れた地心間で対向対策されて光ビーム に力量信を予う定が開始成策であって、相手研奏器 に光ビームを送出するための面上に複数配置された発光 調を有し、前記機変が光の振りまれた地が出た点が、 項がが出来る手段を有し、点灯する前途発光期の位置に より出射光束の方向を変化させる光学的手段とを有する 光空間高情報度

【請求項2】 相手側装置からの光ビームを受信するための光信号検出手段を持ち、前記光信号検出手段の受光 角度範囲は、相手側装置に送出する光ビームの方向の可 変角度範囲よりも広いことを特徴とする請求項1記載の 米空間通信装置。

【請求項3】 相手側装置からの光ビームの到来方向を 検出するための光位置検出手段を持ち、前記光位置検出 手段の受光角度範囲は、相手側装置に送出する光ビーム の方向の可変角度範囲は、加まりも広いことを特徴とする請求 項1記載の光空間通信装置。

【請求項4】 前記複数の発光源は2次元面発光レーザアレーあることを特徴とする請求項1から請求項3の何れかに記載の光空間通信装置。

【請求項5】 前記複数の発光源の配置は格子状である ことを特徴とする請求項1から請求項3の何れかに記載 の光空間通信装置。

【請求項6】 前記複数の発光源の配置は千鳥状である ことを特徴とする請求項1から請求項3の何れかに記載 の光空間通信装置。

【請求項7】 前記複数の発光源は曲面上に配置されていることを特徴とする請求項1から請求項3の何れかに 記載の米空間確信装置。

【籍東項名 】 新記権数の飛光源一つ一つの出力ルベル を段階的に変化させる手段を有することを特徴とする前 東項 1 から請求項 3 の何れかに配紋の光空間通信装置。 【請東項 3 一 新記権数の飛光源は半事株レーザであっ て、前記半導体レーザがら返出される光ビームは誤画が 長円形に近似される発光パターンである事を特徴とし、

前記半導体レーザの配置は一方向であることを特徴と し、前記半導体レーザの配置は発光パターンの短径の方 向に配置されていることを特徴とする請求項1から請求 項3の何れかに記載の光空間通信装置。

#### 【発明の詳細な説明】

# [0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、離れた二地点間に 対向設置されて、自由空間中を伝触する光ビームにより 光信号を送り通信を行う光空間通信装置で、特に装置の 角度ずれによる光ビームの光軸補正機能を持つ装置に関 するものである。

#### [0002]

【従来の技術】一般的に自由空間中に光ビームを伝搬させて通信を行う光空間通信装置は、光のパワーを効率よ

く伝送するために、光ビームの拡がり角を積力小さくした狭い光ビームで伝送する必要がある。しかし光ビームを狭くすると、 理物あるいは透配室台の風圧や縦動による揺れ、温度変動による歪み、径時変化による角度変動などのため、光ビームが相手方装置から外れやすくなり、安定した適度が難しい。

【0003】そのために図8のように、装置の角度が変わっても角度変化を補正して常に光ビームが相手側装置を向くような光輪すれ補正機能を持つ装置が考案されている。

【0004】図8は対向する1対の装置の片欄を示す。 図8において、10は光ビームの法信、受信のための光 学系である。相手観整でへ必括に受けまずをいたの 等の発光業子21より放出され、集光レンズ22で集光 される。半導体レーザの形は環光しており、預光方向は 核面に水平になるように設定されている。

【0005】この方向の個光は個光ビームスプリッタ2 3で送受光レンズ24の方向に反射され、送受光レンズ 24で、儘かに拡がりを持つほぼ平行の光ビーム25と なって相手側装置の方向に送送される。

[0006] 他力相手側接置から送られて来た光は、自 数置よりの通信配骨を同じた地位 り、速受光レンズ24から偏光ビームスアリック23に 入るが、相手方接置からの受信光は飛び方向が造信光と 取交するように、個光で向に表出し、 に、個光で一ムスアリック23をそのまま造過 し、ビームスアリック26に入り

【0007】受信光の大部分はビームスプリッタ26で 反射し、光信号検出用の受光素子27に入射して、通信 用の信号が検出されるが、一部の光はビームスプリッタ 26を透過して、光位置検出素子28に入射する。

26を浩瀚して、光位度使出来了28に入場する。 10008 計入の定義性果子28は、例えば図りに示す ような4分割されたフォトゲイオードである。図9は2 8aから28 4までのインに分削されたフォトゲイオー ドに光エボット42が当たっている接牙を示す、4つの フォトゲイオード28 aから28 40が出力を比較することにより、光スポート42の位置を担ることができる。 【0009】光位置使出来子28よりの信号は、角度補 正情報として制制回路29で高算処理され、光字系10 原整動間第30により、重流方向の駆動機構51と近くボーケー の駆動機構33と動かして、光スポット42の位置が光 が最後構着32をかして、光スポット42の位置が光 下28aから284の出力が全て等しくなるような方向 に即略・割棚をれる。

【0010】光位置模出素子28と発光素子21、光信 号検出用の受光素子27は全て光学軸が一致するように 位置調整が交されており、光位置検出素子28の中心に 光スポット42が当たった状態では、光信号検出用の受 光素子27の中心にも光が入射しており、かつ発光素子

21よりの光の中心は相手側装置の方向に放射される。 【0011】このようにして常に送信光が受信光の方 向、即ち相手側装置の方向になるように光輪ずれ補正が 行われる。

【0012】また鏡筒全体を駆動することにより光軸ず れ補正を行う代わりに、図10に示すような、駆動回路 30により水平方向傾向ミラー33と垂直方向傾向ミラ -34とを駆動することにより、鏡筒内で光を傾向させ ることにより光軸ずれ補正を行う方法もある。

[0013] 【発明が解決しようとする課題】1、光軸を垂直方向、

水平方向の二軸に駆動するための機構が必要となり、か つこの機構には角度精度の要求が厳しいため精密な機構 となり、装置が高価になる。

【0014】2.この種の通信装置は通常常時連続運転 で使用されるが、メカ的な可動部があり、かつ精密な機 構であるために、摩耗による寿命があり、また故障を起 こしやすい。

【0015】3、メカ駆動で光軸ズレを補正する場合。 メカ的な応答速度の問題で高速の光軸ずれ補正が困難で ある。

#### [0016]

【課題を解決するための手段】上記課題を達成するため に、本出頭にかかわる第一の発明は、離れた地点間で対 向設置されて光ビームにより通信を行う光空間通信装置 において、相手側装置に光ビームを送出するための面上 に複数配置された発光源を持ち、前記発光源を独立的に 点灯、消灯させる手段と、点灯している前記発光源の位 置により出射光束の方向を変化させる光学的手段とを有 し、前記複数の発光源の内、一つ以上の発光源を切り換 えることにより、メカ的手段を用いることなく、相手側 装置に送出する光ビームの方向を変化させることを特徴 とする.

【0017】メカ的手段を用いないために、安価であ り、かつ摩耗や故障のない光軸ずれ補正が可能となり、 信頼性の高い光軸ずれ補正機能を有した光空間通信装置 が実現できる。

【0018】また本出顔にかかわる第二の発明は、本出 願にかかわる第一の発明の光空間通信装置において、相 手側装置からの光ビームを受信するための光信号検出手 段を持ち、前記光信号検出手段の受光角度範囲は、相手 側装置に送出する光ビームの方向の可変角度範囲よりも 広いことを特徴とする。

【0019】また本出願にかかわる第三の発明は、本出 願にかかわる第一の発明の光空間通信装置において、相 手側装置からの光ビームの到来方向を検出するための光 位置検出手段を持ち、前記光位置検出手段の受光角度範 囲は、相手順装置に送出する光ビームの方向の可変角度 範囲よりも広いことを特徴とする。

【0020】また本出願にかかわる第四の発明は、前記

複数の発光源は2次元面発光レーザアレーであることを 特徴とする。

【0021】また本出願にかかわる第五の発明は、本出 **顧にかかわる第一の発明から第三の発明の光空間通信装** 置において、前記複数の発光源の配置は格子状であるこ とを特徴とする.

【0022】また本出願にかかわる第六の発明は、本出 **順にかかわる第一の発明から第三の発明の光空間通信装** 置において、前記複数の発光源の配置は千鳥状であるこ とを特徴とする。

【0023】また本出願にかかわる第七の発明は、本出 瞬にかかわる第一の発明から第三の発明の光空間通信装 置において、前記複数の発光源は曲面上に配置されてい ることを特徴とする。

【0024】また本出願にかかわる第八の発明は、本出 願にかかわる第一の発明から第三の発明の光空間通信装 置において、前記複数の発光源は半導体レーザであっ て 前記半導体レーザから送出される光ビームは断雨が 長円形に近似される発光パターンである事を特徴とし、 前記半導体レーザの配置は一方向であることを特徴と し、前記半導体レーザの配置は発光パターンの知径の方 向に配置されていることを特徴とする。

## [0025]

【発明の実施の形態】 (第1の実施例) 図1に本類発明 による光軸ずれ補正機能を持つ光空間伝送装置を示す。 【0026】図1において発光素子群11のうちの一つ 以上の発光源からの光は図8の従来の実施例と同様に偏 光ビームスプリッタ23で送受光レンズ24の方向に反 射され、送受光レンズ24で、僅かに拡がりを持つほぼ 平行の光ビーム25となって相手側装置の方向に送信さ

【0027】発光素子群11は面上の複数配置された発 光素子の集まりであり例えば2次元面発光レーザアレー のようなものである。図2のように各発光素子11a, 11b, 11cがそれぞれ点灯すると光源の位置によ り、発光素子前面にある焦光レンズ22を透過した待の 送出ビームは41a、41b、41cのように方向が変 わる。

【0028】この発光素子群11の発光素子配置である が、光ビーム出射方向から見た場合、例えば図3のよう な格子配置や図4のような千鳥配置が考えられる。ま た、例えば図5のように、この発光素子群11の配置は お互いの発光ビーム出力上に他の発光素子を配置しなけ れば発光素子を曲面等の平面以外の面上に配置してもか まわない.

【0029】他方相手側装置から送られて来た光は、図 8の従来の実施例と同様偏光ビームスプリッタ23をそ のまま透過し、ビームスプリッタ26に入る。受信光の 大部分はビームスプリッタ26で反射し、光信号検出用 の受光素子27に入射して、通信用の信号が検出される

が、一部の光はビームスプリッタ26を透過して、光位 置検出素子28に入射する。

【0030】光位置検出素子28よりの光スポット位置 信号は、制御回路29に入力される。

【0031】こで朝期回路29は前回の光スポット位 置信号と現在の光スポット位置信号の廃分をとり、この 情報から相手間接着のすれ最を算出する。この耳出した すれ最から、必要な送出ビー人の傾向時とその傾向身を 得るような位置にある発光業子を発光業子群11の中か ら選択し、光源切損と回路12は情報を送る、光源切損 と回路12は、朝町回路20からの情報を送る、光源切損 返に出ビー人を向けるような恒定よあ一つ以上の発 光業子のみを駆動して発光させる。この処理により光位 置検出等子28で検出された相手順装置の方向に送信光 ビームが向けられる。

【0032】ここで発光素子の切換えは送出ビー人が途切れなく、見つ速受光とスマ3から出力される光ビー人と4のパワーが月耳一定に係たれるようにする必要がある。この方法と図2の場合で説明すると、発光業子11日を発きす11日を発きて多罪子を切り換える場合、発光業子11日の発出ビー人出力を低下させると関係。もしくは遅れて11日の連出ビー人の出力をしている場合に当出ビー人の出力をして、同時に複数の発光素子が点灯させている場合に当出ビー人の力向が強って変化するより、近低ビームが差切れることなく退出ビー人の方向を変える影ができるよう、近低ビームが差切れることなく退出ビー人の方向を変える影ができる。

[0033] ここで発光素子野110金での発光素子を 点灯させれば全ての方向に光ビームを送出することがで きるが、全ての発光素子を飛げさせると、送受光レンズ から選出される光ビームの能パワーが増大してしまう。 のような状態で突回振道を大きった場合。伝ងに使 用している光源は、赤外光を使用している場合が多いた め、人が光出射口を覗き込んだ時、資度底状がないま 、製に高出りの光纤奏時間入り、酵客を起こその機能

ま、駅に高出力の光が長時間入り、除客を起こす危険性がある。また全発光素子を点灯させると消費電力の増加、発光素子群11全体の発熱量の増大といった問題が発生するため、上記実施例のように必要な発光素子のみを点灯させる方が望ましい。

[0034] この実施例では、光ビームは全方向の海底 を行なっているが、用えば料理等の235439にあ るように、光ビームの光管サれは1方向へのずれが主で あるために、1方向だけでも光管サイル部の効果は大き 、図のに示すように1方向だけの光光素子を密定する 率により、さらに構成が従来例に比べて非常に簡単なた かコストも大幅に鋭される。

【0035】さらに半導体レーザは通常長円形に近似されるファーフィールドの放射パターンとなっており、長 径方向の光輪すれに対しては余裕があるが、短径方向の 光輪すれに対しては余裕があるが、短径方向の 光輪すれに対してはあまり余裕がない。そこで図7に示 すように短径の方向に光軸ずれ補正を行うようにすれば、広い範囲に対する光軸ずれをカバーすることができ 2

【0036】ここで光輪ずれ補正の角度範囲は、位置検 出業子28の機比角度施囲付であり、つまり光輪すれが 位置検出業子28の受光角度制度を減るを、補正はで きなくなる。従って発光業子群11でカバーできる光ビ ームの角度の可変範囲よりも位置検出業子28の受光角 球軸回のおがんなあより。影響とりよいく

【0037】また光信号機は用の受光素子28の受光角 廃範囲も、発光素子群11でカバーできる光ビームの角 度の可変地関よりも広くなるように設定することによ り、光軸すれ補正を行うことにより受光素子27に光信 号が入らなくなり、通信が途絶えるという事態にはなら ない。

[0038] このように本実施例ではメカ的な駆動手段を用いることなく光軸すれ補正を行なっているため、メ 力的な駆動手段に付随する身料を改錬がなく、値数性の 高い光軸すれ補正機能を持つ光空間装置となっている。 加えて精強も簡単になりコストも低くすることができ る。

#### [0039]

【発卵の効果】以上状明したように、本海明によれば、 能れた地点間で対向設置されて光ビームにより通信を行 う光空間面信儀論において、相手側接鑑に光ビームを送 出するための面上に複数値置されて光光原を持ち、 発光線を独立的に反抗、指抗させる手段と、成打してい る前程の発光源の位置により出射光束の方向を変化させる 光学的手段とを打し、前社を取り光面のか、ついた ことなく、相手側接置に送出する光ビームの方向を変化 させることを特定しすれば、大ビームの方向を変化 させることを特定しすれば、大ビームの方向を変化 もなるとを対象しすれば、メカかな駆動手段を用いる ことなく光輪すれ様正を行とっているため、メカかな駆 動手段に付替さる野性や板がかく、信頼性のが、メカがな駆 等行は、相正機能を持つ光空間接近となっている。加えて構 造品機能となり低価格なが開すれ補正機能を持つ光空間 通品を扱かま現できる。

# 【図画の簡単な説明】 【図1】 本発明の第一の実施例の説明図

【図2】 発光素子の位置により送出ビームの方向が変 化することを説明する図

【図3】 発光素子配置例1の図

【図4】 発光素子配置例2の図 【図5】 発光素子配置例3の図

【図6】 発光素子配置例4の図 【図7】 短径方向の光軸ずれ補正の説明図

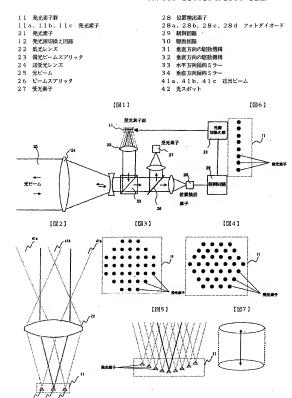
【図8】 従来の実施例の説明図

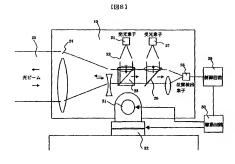
【図9】 スポット位置検出素子の例の説明図 【図10】 辞来の実施例の説明図

【図10】 従来の実施例の説明図

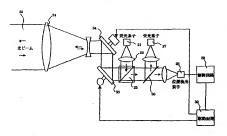
【符号の説明】

# (5) 003-224529 (P2003-22JL8





[ [ [ ] ] ] 28s



【図10】